

Министерство образования и науки Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
**«Казанский национальный исследовательский технологический университет»**  
**(ФГБОУ ВО «КНИТУ»)**

У Т В Е Р Ж Д А Ў  
Проректор по УР  
А.В. Бурмистров  
« 11 . 09. 2018г.

## РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

По дисциплине                   **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин**

Направление подготовки      **20.03.01 «Техносферная безопасность»**

Профиль подготовки   Инженерная защита окружающей среды

Квалификация выпускника **бакалавр**

Форма обучения **заочная**

Институт (факультет) **Инженерный химико-технологический институт (ФЭТИБ)**

Кафедра разработчик рабочей программы **кафедра Машиноведения**

Курс, семестр **2 и 3 курс**

	Часы	Зачетные единицы
Лекции	6	0,17
Лабораторные занятия	-	-
Практические занятия	6	0,17
Самостоятельная работа	92	2,55
Форма аттестации:		0,11
Зачет – 3 курс	4	3
Всего:	108	

Казань, 2018г.

Рабочая программа составлена с учетом требований Федерального государственного образовательного стандарта высшего образования, утвержденного приказом Министерства образования и науки Российской Федерации № 246 от 21 марта 2016г

**по направлению 20.03.01 «Техносферная безопасность»**

для профиля «Инженерная защита окружающей среды» на основании учебного плана набора обучающихся 2016 - 2018г.

Типовая программа по дисциплине отсутствует.

Разработчик программы:

ст. преподаватель



Тертышный Г.В.

Рабочая программа рассмотрена и одобрена на заседании кафедры Машиноведения, протокол от «28» 06 2018г. № 4

Зав. кафедрой Машиноведения,  
профессор



Лашков В.А.

**СОГЛАСОВАНО:**

Протокол заседания методической комиссии факультета экологической, технологической и информационной безопасности, реализующего подготовку образовательной программы по направлению 20.03.01 «Техносферная безопасность», профиль «Инженерная защита окружающей среды» от «28» 06 2018г. № 6

Председатель комиссии ,  
доцент



Н.В.Баранова

**УТВЕРЖДЕНО:**

Протокол заседания методической комиссии факультета ЭМТО, к которому относится кафедра-разработчик РП «10» 09 2018г. № 1

Председатель комиссии ,  
доцент



М.С.Хамидуллин

Начальник УМЦ  
доцент



Л.А. Китаева

## **1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ**

Целями освоения дисциплины **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин** являются:

- a) формирование знаний об общих методах проектирования различных механизмов и машин, необходимых для создания новых машин и установок.*
- б) формирование знаний об общих методах исследования типовых механизмов.*

## **2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ.**

Дисциплина **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин** относится к дисциплинам *базовой части ООП* и формирует у бакалавров по направлению подготовки **20.03.01 «Техносферная безопасность»** профиль подготовки «Инженерная защита окружающей среды» набор специальных знаний, умений, навыков и компетенций, необходимых для выполнения научно-исследовательской, проектно-конструкторской, экспертной, надзорной и инспекционно-аудиторской деятельности. Для успешного освоения дисциплины **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин** бакалавр по направлению подготовки 20.03.01 «Техносферная безопасность» профиль подготовки «Инженерная защита окружающей среды» должен освоить материал предшествующих дисциплин:

- Высшая математика
- Информатика
- Физика
- Начертательная геометрия
- Инженерная графика
- Теоретическая механика
- Сопротивление материалов

Дисциплина **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин** является предшествующей и необходима для успешного усвоения последующих дисциплин:

- Детали машин
- Безопасность жизнедеятельности
- Дисциплины профильной направленности.

Знания, полученные при изучении дисциплины **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин** могут быть использованы при прохождении производственной и преддипломной практик, при выполнении выпускной квалификационной работы, в научно-исследовательской деятельности по направлению подготовки 20.03.01 «Техносферная безопасность» профиль подготовки «Инженерная защита окружающей среды».

## **3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ.**

Процесс изучения дисциплины **Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин** направлен на формирование у обучающегося следующих компетенций:

- ПК-3, способность оценивать риск и определять меры по обеспечению безопасности разрабатываемой техники;
- ПК-4, способность использовать методы расчетов элементов технологического оборудования по критериям работоспособности и надежности.

***В результате освоения дисциплины обучающийся должен:***

**Знать:**

- Основные виды механизмов, классификацию и их функциональные возможности и области применения;
- Методы расчета кинематических и динамических параметров движения механизмов;
- Постановку задачи с учетом обязательных и желательных условий синтеза механизмов различных видов;
- Особенности колебаний в механизмах и машинах и методы виброзащиты и виброизоляции механизмов и машин;
- Проблемы создания машин различных типов.

**Уметь:**

- Решать задачи и разрабатывать алгоритмы анализа структурных и кинематических схем основных видов механизмов с определением кинематических и динамических параметров их движения;
- Проводить оценку функциональных возможностей различных типов механизмов и областей их возможного использования в технике;
- Формулировать задачи синтеза с учетом обязательных и желательных условий, разрабатывать алгоритмы и математические модели для частных задач синтеза механизмов различных видов;
- Применять методы виброзащиты и виброизоляции для гашения колебаний в механизмах и машинах;
- Выполнять работы в области научно-технической деятельности по проектированию.

**Владеть:**

- Навыками самостоятельной работы с учебной и справочной литературой
- Навыками самостоятельно проводить расчеты основных параметров механизмов по заданным условиям с использованием графических и аналитических методов вычислений;
- Навыками использования при выполнении расчетов и чертежей различных прикладных программ на ЭВМ;
- Навыками самостоятельного проведения экспериментов на лабораторных установках, планирования и обработки результатов экспериментов.

#### 4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ Б1. Б.14.3 ТЕОРИЯ МЕХАНИЗМОВ И МАШИН.

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 зачетных единиц, 108 часов.

№ n/ n	Раздел дисци- плины	КУРС	Виды учебной работы (в часах)								Оценоч- ные средства для про- ведения проме- жуточ- ной ат- теста- ции по разделам	
			Лекции		Лаб. зан.		Прак. зан.		СРС			
			2 курс	3 курс	2 курс	3 курс	2 курс	3 курс	2 курс	3 курс		
1	Меха- ника машин	2,3	2	2	-	-	-	6	7	65	Домашняя контрольная работа, со- беседование.	
2	Проек- тирова- ние ме- ханиз- мов	3	-	2	-	-	-	-	-	20		
3	а. До- машняя кон- троль- ная ра- бота в рамках СРС.											
4	<b>Итого</b>		<b>2</b>	<b>4</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>6</b>	<b>7</b>	<b>85</b>		
5	Форма атте- стации									4	3 курс- зачет	

#### 5. СОДЕРЖАНИЕ ЛЕКЦИОННЫХ ЗАНЯТИЙ ПО ТЕМАМ

с указанием формируемых компетенций.

№ n/n	Раздел дисци- плины	Ча- сы	Тема лекционно- го занятия	Краткое содержание	Форми- руемые компе- тенции
1	Механика ма- шин	4	Лекция 1.(2 часа) Введение. Ос- новные понятия и определения теории механиз- мов и машин.  Лекция 2.(1 час)	Машина. Механизм. Звено механизма, их классификация. Кинематическая пара, их классификация. Кинематические цепи, их виды.	ПК-3 ПК-4

			<p>Структурный анализ и синтез механизмов.</p> <p><i>Лекция 3.(1час)</i> Кинематический анализ плоских механизмов.</p> <p><i>Лекция 4.(1час)</i> Силовой анализ плоских механизмов.</p>	<p>Кинематическая и структурная схема механизма. Структурные формулы механизмов. Местные и групповые подвижности в механизмах. Избыточные связи. Основной принцип образования механизмов. Группы Ассура.</p> <p>Планы положений, скоростей и ускорений плоских рычажных механизмов</p> <p>Графический метод силового расчета плоского рычажного механизма.</p>	<p>ПК-3 ПК-4</p> <p>ПК-3 ПК-4</p> <p>ПК-3 ПК-4</p>
2	Проектирование механизмов	2	<p><i>Лекция 5.(1час)</i> Синтез рычажных механизмов.</p> <p><i>Лекция 6.(1час)</i> Синтез механизмов с высшими кинематическими парами.</p>	<p>Основные задачи синтеза. Проектирование механизмов по заданным положениям звеньев</p> <p>Основная теорема зацепления плоских профилей. Скорость скольжения сопряженных профилей</p>	<p>ПК-3 ПК-4</p> <p>ПК-3 ПК-4</p>
<b>Итого</b>			<b>6 часов</b>		

## 6. СОДЕРЖАНИЕ ПРАКТИЧЕСКИХ ЗАНЯТИЙ ПО ТЕМАМ

с указанием формируемых компетенций.

Целью проведения практических занятий является закрепление теоретического материала полученного на лекциях и приобретение знаний, умений и навыков для решения типовых и нестандартных задач по дисциплине.

<i>№ n/n</i>	<i>Раздел дисциплины</i>	<i>Часы</i>	<i>Тема практического занятия</i>	<i>Краткое содержание</i>	<i>Формируемые компетенции</i>
1	Механика машин	6	<i>Тема 1.(1час)</i> Структура механизмов. Основные виды механизмов и их классификация	Плоские и пространственные механизмы с низшими кинематическими парами: двухзвенные, трехзвенные, четырехзвенные и т.д. Механизмы с высшими кинематическими парами: кулачковые, зубчатые, фрикционные, мальтийские, храповые.	ПК-3

		<p><i>Тема 2.(1час)</i> Структура механизмов. Определение класса плоских механизмов.</p> <p><i>Тема 4.(2 часа)</i> Определение скоростей и ускорений точек и звеньев плоских механизмов.</p> <p><i>Тема 5.(1час)</i> Кинематический и силовой анализ многозвенных зубчатых механизмов с неподвижными осями цилиндрических колес.</p> <p><i>Тема 6.(1час)</i> Кинематический и силовой анализ планетарных зубчатых механизмов с цилиндрическими колесами.</p>	<p>Группы Ассура 2 и 3 классов. Определение класса плоского механизма. Решение задач.</p> <p>Графический метод решения задач. Построение планов положений, скоростей и ускорений плоских механизмов.</p> <p>Определение передаточного отношения зубчатой передачи. Определение угловых скоростей колес. Определение моментов сил на валах зубчатой передачи. Решение задач.</p> <p>Аналитические и графические методы определения передаточного отношения планетарного механизма. К.п.д. планетарного механизма. Решение задач.</p>	ПК-3 ПК-4  ПК-3 ПК-4  ПК-3 ПК-4  ПК-3 ПК-4
	<b>Итого</b>	<b>6 часов</b>		

## 7. СОДЕРЖАНИЕ ЛАБОРАТОРНЫХ ЗАНЯТИЙ ПО ТЕМАМ

Учебным планом по направлению подготовки 20.03.01 «Техносферная безопасность» профиль подготовки «Безопасность технологических процессов и производств» проведение лабораторных работ не предусмотрено.

## 8. САМОСТОЯТЕЛЬНАЯ РАБОТА БАКАЛАВРА.

Темы, выносимые на самостоятельную работу бакалавра, трудоемкость в часах, форма СРС и формируемые компетенции.

<i>Темы, выносимые на самостоятельную работу</i>	<i>Время на подготовку, час</i>	<i>Форма СРС</i>	<i>Формируемые компетенции</i>
Тема 1.			

Структурный анализ и синтез механизмов	12	Подготовка к решению задач.	ПК-3 ПК-4
Тема 2. Кинематический анализ рычажных механизмов.	10	Подготовка к решению задач.	ПК-3 ПК-4
Тема 3. Силовой анализ рычажных механизмов.	10	Конспект	ПК-3 ПК-4
Тема 4. Исследование движения машин и механизмов с жесткими звеньями.	10	Конспект	ПК-3 ПК-4
Тема 5. Уравновешивание роторов и механизмов.	10	Конспект	ПК-3 ПК-4
Тема 6. Планетарные механизмы	10	Подготовка к решению задач.	ПК-3 ПК-4
Тема 7. Колебания в механизмах.	10	Подготовка к собеседованию.	ПК-3 ПК-4
Тема 8. Синтез рычажных механизмов.	10	Подготовка к собеседованию.	ПК-3 ПК-4
Тема 9. Синтез механизмов с высшими кинематическими парами.	10	Подготовка к собеседованию	ПК-3 ПК-4
<b>Итого:</b>	<b>92</b>		

## 9. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ РЕЙТИНГОВОЙ СИСТЕМЫ ОЦЕНКИ ЗНАНИЙ.

При оценке результатов деятельности студентов в рамках дисциплины *Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин* используется рейтинговая система. Рейтинговая оценка формируется на основании текущего и промежуточного контроля. Максимальное и минимальное количество баллов по различным видам учебной работы описано в положении о рейтинговой системе КНИТУ

**3 КУРС**  
**Текущий и промежуточный контроль**

<i>Oценочные сред- ства</i>	<i>Количество</i>	<i>Минимальная сумма баллов</i>	<i>Максимальная сумма баллов</i>
<i>Текущий кон- троль</i>			
1. Домашняя кон- трольная работа:			
а. Задача 1,	1	1	6
б. Задача 2,	1	4	10
в. Задача 3,	1	9	21
г. Задача 4.	1	9	21
3. Собеседование	1	37	42
<b>Итого</b>		<b>60</b>	<b>100</b>
<i>3 курс - зачет</i>		<b>60</b>	<b>100</b>
<i>ИТОГО по дисци- pline за 3 курс</i>		<b>60</b>	<b>100</b>

## 10. ИНФОРМАЦИОННО-МЕТОДИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

### Б1. Б.14.3 ТЕОРИЯ МЕХАНИЗМОВ И МАШИН.

#### 10.1 Основная литература

Основные источники информации	Кол-во экз.
1. Матвеев Ю.А. Теория механизмов и машин: учебное пособие/Ю.А.Матвеев, Л.В.Матвеева-М.: Альфа-М,2009.-320с.	ЭБС «Znanium.com» <a href="http://znanium.com/book/read2.php?book=151094">http://znanium.com/book/read2.php?book=151094</a> Доступ с любой точки интернета после регистрации по IP адресам КНИТУ
2. Борисенко Л.А. Теория механизмов, машин и манипуляторов/Л.А.Борисенко.-М.: Инфра-М,2013.-285 с.	ЭБС «Znanium.com» <a href="http://znanium.com/book/read2.php?book=369685">http://znanium.com/book/read2.php?book=369685</a> Доступ с любой точки интернета после регистрации по IP адресам КНИТУ
3. Смелягин А.И. Теория механизмов и машин. Курсовое проектирование: учебное пособие/А.И. Смелягин.-М.: Инфра-М,2014.-263 с.	ЭБС «Znanium.com» <a href="http://znanium.com/book/read2.php?book=389906">http://znanium.com/book/read2.php?book=389906</a> Доступ с любой точки интернета после регистрации по IP адресам КНИТУ

#### 10.2 Дополнительная литература

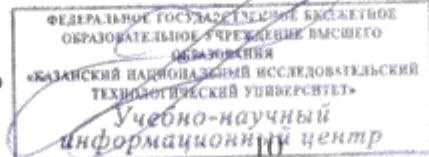
Дополнительные источники информации	Кол-во экз.
4. Иванов В.А. Краткий курс теории механизмов и машин: учебное пособие/ Иванов В.А., Замалиев А.Г.; Каз. гос. техн. ун-т.-Казань, 2009.-160с.  ISBN 978-5-7882-0656-1	112 экз. УНИЦ КНИТУ
5 Тимофеев Г.А. Теория механизмов: учебное пособие для студ. вузов обуч. по техн. спец./ Г.А.Тимофеев; Моск. гос.техн. ун-т.-2-е изд.-М.: Юрайт, 2011. 352с.  ISBN 978-5-9916-1137-4 ISBN 978-5-9692-1104-9	1экз. УНИЦ КНИТУ
6. Теория механизмов и машин: учебное пособие для студ. вузов обуч. по машиностр. спец./М.З.Козловский [и др.];-2-е изд. испр.-М.:Академия, 2008.-557с.  ISBN 978-5-7695-4777-5	30экз. УНИЦ КНИТУ

#### 10.3 Электронные источники информации

При изучении дисциплины *Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин* используются электронные источники информации

Научная электронная библиотека	<a href="http://elibrary.ru">http://elibrary.ru</a>
ЭБС «КнигаФонд»	<a href="http://www.knigafund.ru">http://www.knigafund.ru</a>
ЭБС «Лань»	<a href="http://e.lanbook.com">http://e.lanbook.com</a>
ЭБС «Юрайт»	<a href="http://www.biblio-online.ru/discipline">http://www.biblio-online.ru/discipline</a>
Электронная библиотека КНИТУ	<a href="http://ruslan.kstu.ru">http://ruslan.kstu.ru</a>

**СОГЛАСОВАНО:**  
Зав. сектором ОКУФ



## **11. ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ УСПЕВАЕМОСТИ, ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ ПО ИТОГАМ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ.**

Оценочные средства для проведения текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации обучающихся и итоговой (государственной аттестации) аттестации разрабатываются согласно положению о Фондах оценочных средств, рассматриваются как составная часть рабочей программы и оформляются отдельным документом.

## **12. МАТЕРИАЛЬНО\_ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ(МОДУЛЯ)**

В качестве материально-технического обеспечения дисциплины использованы следующие средства:

*1.Лекционные занятия:*

- а. Конспект лекций на электронном носителе
- б. Интернет

*2.Практические занятия:*

- а. Раздаточный материал
- б. Плакаты по курсу ТММ
- в. Модели механизмов
- г. Интернет

## **13.ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ.**

При изучении дисциплины *Б1. Б.14.3 Теория механизмов и машин* используются активные и интерактивные формы проведения занятий: дискуссия, диалог, разбор конкретных ситуаций-4 часов.

Удельный вес занятий, проводимых в интерактивной форме, составляет 33,3% от аудиторной нагрузки.

## Лист переутверждения рабочей программы

Рабочая программа по дисциплине «Теория механизмов и машин»

По направлению 20.03.01 «Техносферная безопасность»  
для профиля «Инженерная защита окружающей среды»

для набора обучающихся 2019 г.  
форма обучения заочная

пересмотрена на заседании кафедры **Машиноведения**

№ п/п	Дата переутверждения РП (протокол заседания кафедры №____ от _____.20____)	Наличие изменений	Наличие изменений в списке литературы	Подпись разработ- чика РП Тертышный Г.В.	Подпись заведующе- го кафедрой Лашков В.А.	Подпись начальника УМЦ Китаева Л.А.
	№ 7, 28.06.2019	есть*	Нет	<i>Г.В. Тертышный</i>	<i>В.А. Лашков</i>	<i>Л.А. Китаев</i>

\* Пункт Профессиональные базы данных и информационные справочные системы

1. <http://www.elibrary.ru/>
2. портал для профессионалов и студентов <http://tmm.spbstu.ru/discussion.html>

Внесены дополнения в пункт Материально-техническое обеспечение дисциплины (модуля):

Лицензированное свободно распространяемое программное обеспечение, используемое в учебном процессе при освоении дисциплины «Теория механизмов и машин»

1. MS Office
2. Аскон Компас 3D v 14
3. Mathcad Education-University Edition